

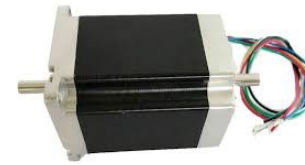
Meine Schrittmotoren haben Achsen mit einem Ø 6,35mm



x, y und ggf. z- Achse
 Wantai 57BYGH627
 3A(U) 1.8 degree/step
 evtl. auch
 ACT Motor 23HS8430
 3A 1.8°

besser z-Doppelachse für Handrad

ACT Motor 23HS8630B
 3A 1.8°



Mittelabgriffe weiß und gelb nicht genutzt

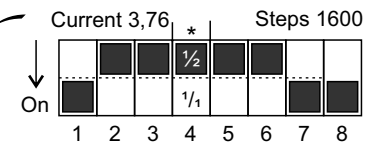
Igus Chainflex CF140.07.05u/5x0,75

3St. Schrittmotortreiber für x, y und z

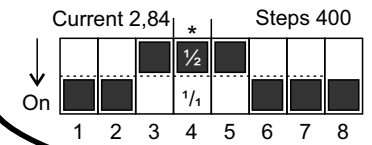
Aktuelles Modell: **DM542**



z.Z. meine Konfiguration:



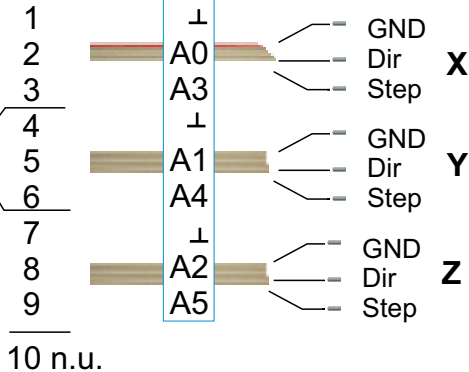
X, Y



Z



Estlcam Signale
 Mega-Uno-Nano



Anschluss an meinem MEGA-Master-Board in meiner Selbstbaufräse SHFLP-2016
https://www.max-mg.de/MEGA-PRO_Masterbord-_Mappe.pdf

Für die Selbstbauer empfehle ich die Estlcam USB Steuerung und das Zubehör

Netzkabel zum Fräsmotor über Energiekette Igus Chainflex CF140.15.03u/3x1,50

STEP
 GND
 DIR

36V DC

A+ zum Motor 1 Pin
 A- über 2
 Steckver- 3
 binder 4
 B- 5
 GND



oder
 Direktanschluß ohne Steckverbinder oder andere Steckverbindung

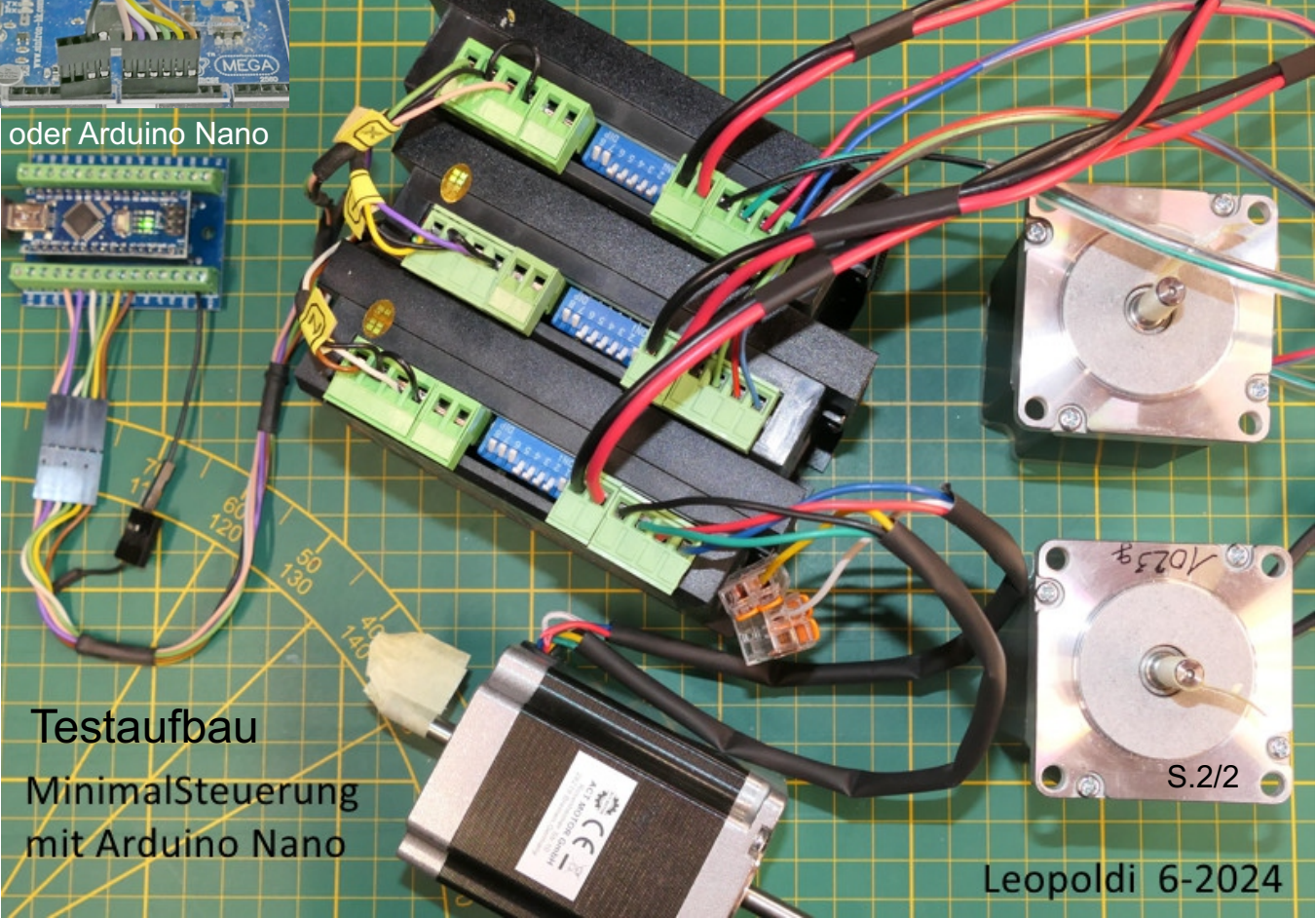
* SW4: Haltestrom, hält den Schrittmotor in Position
 ** Murks? Auch ohne Tülle und Kabelmantel sehr eng!



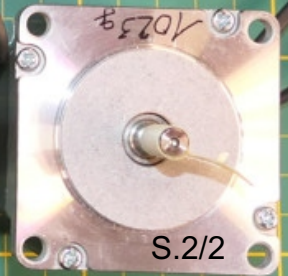
Arduino Mega



oder Arduino Nano



Testaufbau
Minimalsteuerung
mit Arduino Nano



Leopoldi 6-2024